重庆文理学院教师系列职称申报综合情况（公示）表

学科组：机械

申报类型：教学科研型

填表人签字：

填表时间：2022-11-16

科学研究与成果应用												
姓名	陈星	性别	男	出生年月	1985.07	民族	汉	政治面貌	中共党员			
最高学历	博士	最高学位	研究生	最高学历（学位） 获得时间、学校、专业	2015.07 北京理工大学 机械工程			参加“三支” 起止时间	无			
参加工作年月	2015.06		来校年月	2020.10		工作部门 及职务	智能制造工程学院 党总支副书记、副院长		是否双肩挑	是		
从事专业 及研究方向	机械工程 智能载运装备动力学与控制			任现专业技术资 格及时间	副教授 2017.09		本次拟申报 专业技术资格	教授				
继续教育 情况	公需科目学时：130			总学时：130		是否破格	否	符合何款破 格条件	/			
参加学术团体 职务、国内外 学习进修情况	1. 中国力学学会流体控制工程专业委员会青年专家组成员 2. 中国大学“壳牌汽车环保马拉松”挑战赛第一届技术委员会 3. 2018年中日青少年科技交流计划项目			获得荣誉情 况	1. 重庆交通大学 2016-2018 年度优秀共产党员 2. 第七届全国大学生工程训练能力竞赛优秀组织工作者 3. 第十七届全国大学生智能汽车竞赛优秀指导老师							
师德师风情况	二级学院师德建设与监督小组意见：坚决拥护党的领导，认真贯彻党的教育思想，品德端正； 爱岗敬业，为人师表，注重教书育人，恪守学术道德，不弄虚作假，努力提升自身学术水平。				组长签字：	年 月 日						
教育教学												
近 5 年度授课情况	授课名称	授课对象(专业年级)	教学工作量	评教结论	年度考核结论							
2022-2023 第一学期	机器人运动控制	20 机器人 1、20 机器人(一本)	180		2021 年度 合格							
2021-2022 第二学期	机电传动控制	19 机器人 1、2	160	良好	2020 年度 不参评							
2021-2022 第一学期	机电传动控制、机械工程导论	19 机器人(一本)	131	优秀								
2020-2021 第二学期	运动控制系统	18 机器人	161	良好	2019 年度 优秀							
2020-2021 第一学期	机电传动控制	18 机器人	131	优秀								
2019-2020 第二学期	车辆振动学、Colligation Design	17 车辆工程 1、2	240	良好	2018 年度 合格							
2019-2020 第一学期	电力牵引传动与控制、空气动力学	17 车辆工程 1、2/19 研究生	300	良好								
2018-2019 第二学期	车辆振动学、计算机辅助设计	16 车辆工程、16 能源动力	240	良好	2017 年度 优秀							
2018-2019 第一学期	电力牵引传动与控制、空气动力学	16 辆工程 1、2/18 究生	300	良好								
2017-2018 第二学期	车辆控制工程、汽车电子技术	15 车辆工程 1、2	240	良好								
教学工作量、 授课门数及教学环 节、教学效果等	平均每学期完成教学工作量300学时以上（含实践教学），每学期全日制本专科生课堂教学工作量200学时以上；参加实践教学环节的教学指导3届；指导全日制本专科生毕业论文（设计）年均8人以上；积极参加教研活动，并承担课程建设或教研教改等方面的工作。取得现任职资格以来教学效果达到学校相应要求，且连续3年以学生为主的评教达到良好以上。											
二级学院审核 教学工作量意见					审核人签名：							
	名称	来源及级别	项目状态(在研/结题及时间)	起止时间	本人排名							
教研 教改 及 质量 工程 项目	[1]面向新工科的自动驾驶汽车技术师资队伍 建设	[1]教育部产学合作协 育人项目（部级）	在研	2022/11-2023/12	1/6							
	[2]新工科背景下基于项目驱动的机器人工程 专业教学体系的改革与实践	[2]教育部产学合作协 育人项目（部级）	在研	2021.08-2023.07	1/6							
	[3] TOPCARES-CDIO 理念的城市轨道交通车辆工 程复合型人才培养模式	[3]重庆市教委高等教 育教学改革项目（省级）	已结题	2018/01-2020/12	1/8							
	[4]产城教深度融合视域下智能制造现代产业 学院建设实践探究	[4]重庆市高等教育教 育改革研究项目（省级）	在研	2022/10-2024/12	1/7							
教研 教改 论文 及 编著 教材	论文题目或教材名称	刊物、出版社名称	刊物级别、教材类别、检索收录引用 (按校 科研业绩分类标准填)	发表/出版 时间	本人排名							
教学 成果、 竞赛 奖及 指导 学生 竞赛	[1]基于 CDIO 工程教育模式的城 市轨道交通车辆专业课程体系建设 [2]轨道交通车辆动力学课程教学改 [3]车辆工程专业《有限元基础》本 科教学改革探讨 [4]机械基础（第 2 版）	科学与财富 科技咨询 科技创新导报 北京邮电大学出版社	一般刊物 一般刊物 一般刊物 普通高等教育“十三五”规划教材（承担 10.4 万字）	2020.06 2018.09 2018.09 2021.08	1/3 2/4 2/4 副主编 3/4							
	名称	颁奖部门	等级	时间	本人排名	二级学院 公示时间	2022 年 2022 年	月 月	日至 日	二级学院 推荐意见		
	[1]产城教联动，五融合协同：培养智能 制造工程应用型人才 [2]第十七届全国大学生智能汽车竞赛 [3]第十届全国大学生机械创新设计大赛 (重庆赛区) [4]全国三维数字化设计大赛 [5]全国工程能力训练大赛（重庆赛区）	[1]重庆市教育委员会 [2]中国自动化学会 [3]教育部高等学校机械学科教指委 [4]全国三维数字化创新设计大赛组委会 [5]重庆市教育委员会	[1] 2021 年重庆市教学成果三等 奖（省部级教学成果奖） [2]全国三等奖/南区二等奖 （国家级、省部级各一项） [3] 重庆赛区二等奖（省部级） [4] 重庆赛区二等奖（省部级） [5] 重庆赛区三等奖（省部级）	2022.05 2022.07 2021.06 2022.08 2021.05	3/9 1/2 1/2 1/2 1/2	2022 年 月 日至 2022 年 月 日	教务处核 评教结论	教务处核 核教学事故情况	人事处 审核意见	学生处核 核辅导员意见	学校复 审公示时 间	2022 年 月 日至 2022 年 月 日
	单位签章：											

科学研究与成果应用

论文题目（或发明专利名称） （国外学术期刊发表的论文需附链接地址）	刊物名称 （或专利号）	刊物级别、检索收录引 用 （按校科研业 绩分类标准填）	时 间	本人排名
[1] PATH PLANNING METHOD BASED ON IMPROVED A* ALGORITHM IN OFF-ROAD ENVIRONMENT [2] SELF-ADAPTIVE METHOD FOR REMOVING RAIN FROM SINGLE IMAGE BASED ON PRINCIPAL COMPONENT ANALYSIS [3] Investigation of electromechanical coupling lateral/torsional vibration in a high-speed rotating continuous flexible shaft of PMSM. [4] Investigation of Electromechanical Coupling Torsional Vibration and Stability in a High-Speed Permanent Magnet Synchronous Motor Driven System [5] Model and experimental verification of a four degrees-of-freedom rotor considering combined eccentricity and electromagnetic effects [6] An investigation on lateral and torsional coupled vibrations of high power density PMSM rotor caused by electromagnetic excitation [7]Bifurcation and chaos analysis of torsional vibration in a PMSM-based driven system considering electromechanically coupled effect [8] Design optimization of bifurcating mini-channels cooling plate for rectangular Li-ion battery [9] Chaos Suppression for Coupled Electromechanical Torsional Vibrations in a High-Speed Permanent Magnet Synchronous Motor Driven System via Multitime Delayed Feedback Control [10] Active Control of Torsional Vibration during Mode Switching of Hybrid Powertrain Based on Adaptive Model Reference [11] Investigation of sliding mode control for nonlinear suspension systems with state estimation [12] Adaptive torsional vibration active control for hybrid electric powertrains during start-up based on model prediction [13] Research on dynamic load spectrum of electric vehicle transmission system based underdamping characteristic [14] 结合立体视觉的非结构化道路消失点检测研究 [15] 高速大功率车用永磁同步电机电磁诱发转子横向振动特性. [16] 改进的基于多尺度融合的立体匹配算法 [17] 混合动力汽车传动系统纯电动模式下扭振主动控制研究 [18] 参数化结构强度分析二次开发 1.0	[1] 国际 PCT 发明专利 LU102942 [2] 国际 PCT 发明专利 LU102944 [3] Applied Mathematical Modelling [4] Applied Mathematical Modelling [5] Mechanical Systems and Signal Processing [6] Nonlinear Dynamics [7] Nonlinear Dynamics [8] International Journal of Heat and Mass Transfer [9] International Journal of Bifurcation and Chaos [10] Machines [11] Mechanics & Industry [12]Proceedings of the institution of mechanical engineers part D-Journal of Automobile Engineering [13]Proceedings of the institution of mechanical engineers part D-Journal of Automobile Engineering [14] 西北工业大学学报 [15] 北京理工大学学报 [16] 西北工业大学学报 [17] 机械科学与技术 [18] 2021SR0357094	[1] 国际 PCT 发明专利 [2] 国际 PCT 发明专利 [3] SCI 一区 WOS:000503316200031 [4] SCI 一区 WOS:000447117200014 [5] SCI 一区 WOS:000820178600005 [6] SCI 二区 Top WOS:000522556500011 [7] SCI 二区 Top WOS:000397829200017 [8] SCI 二区 Top WOS:000473381300082 [9] SCI 二区 WOS:000562085300008 [10] SCI 三区 WOS:000846561700001 [11] SCI 四区 WOS:000590411800001 [12] SCI 四区 WOS:000715242300001 [13] SCI 四区 WOS:000738605400001 [14] EI 期刊论文 Accession:20191206644954 [15] EI 期刊论文 Accession:2021451118438 [17] B 类期刊（等同 EI） [18] 软件著作权	2022.06 2022.06 2020.08 2018.12 2022.04 2021.01 2018.02 2019.08 2021.02 2022.10 2020.07 2021.03 2021.02 2022.10 2018.11 2021.07 2020.06 2021.08	1/4 1/4 1/4 1/3 4/7 1/4 1/4 4/5 1/5 1/4 1/4 1/5 1/5 1/5 1/4 1/5 1/4 1/1

名 称	出版社及时间	著作类型/出版社级别	本人排名	本人撰写章节及字数
[1]车辆机电传动系统耦合动力学与控制	机械工业出版社，2021	学术专著 /国家级	1/2	[1] 第一章 第二章 第三章 第四章 共计 15 万字
[2]永磁电机驱动控制技术在新能源汽车中的应用	北京工业大学出版社，2020	学术专著/ 国家级	2/2	[2] 第一章 第二章 第三章 第四章 共计 12 万字

名 称	来源	级别	项目起止时 间	项目经费	项目状态 (在研/结题及时间)	本人负责经费	本人排名
[1]混合驱动车辆传动系统机电耦合振动机理及协调控制研究	[1]中国博士后科学基金特别资助项目	[1]部级	2018/01-2022/12	18	在研	18	1
[2]电动汽车传动系统机电耦合机理及其动态载荷谱研究	[2]中国博士后科学基金面上资助项目	[2]部级	2021/09-2025/12	8	在研	8	1
[3]面向人机共驾的智能汽车多源异构信息拟人感知与风险态势预估	[3]重庆市教委科学技术研究重点项目	[3]省级（重点）	2019/06-2020/12	10	在研	10	1
[4]示范快堆控制棒驱动机构超越离合器设计开发与试验验证	[4]四川华都核设备有限公司	[4]重大横向	2018/10-2022/12	335	在研	335	1
[5]电动汽车欠阻尼传动系统动态载荷谱及其损伤机制研究	[5]重庆市博士后科学基金特别（一等）资助项目	[5]省级	2018/12-2020/12	20	结题	20	1
[6]机电复合传动机电耦合诱发非线性转子动力学及其控制	[6]流体动力与机电系统国家重点实验室开放基金	[6]省级	2019/03-2021/03	8	结题	8	1
[7]电动汽车传动系统机电耦合动态载荷谱计算	[7]机械传动国家重点实验室开放基金	[7]省级	2018/01-2020/12	5	结题	5	1
[8]混合动力传动系统机电耦合动力学与稳定性控制	[8]汽车零部件先进制造技术教育部重点实验室开放基金	[8]省级	2018/01-2019/12	5	结题	5	1
[9]轨道交通永磁直驱系统转子界面机电耦合振动与失稳机理	[9]汽车零部件先进制造技术教育部重点实验室开放基金	[9]厅局级	2021/10-2021/11	1	在研	1	1
[10]电驱元件控制器设计与加工	[10] 横向项目	[10] 横向项目	2022/10-2023/12	21	在研	21	1
[11]基于 m 语言的传动效率分配软件开发	[11] 横向项目	[11] 横向项目	2021/09-2022/12	19	在研	19	1
[12]履带车辆驱动系统试验台架设计	[12] 横向项目	[12] 横向项目	2019/10-2019/12	8	结题	8	1
[13]万向联轴器接触有限元计算	[13] 横向项目	[13] 横向项目	2019/08-2020/12	6	结题	6	1
[14]电动汽车传动系统动态载荷谱计算	[14] 横向项目	[14] 横向项目	2020/10-2021/11	5	结题	5	1
[15]主动减振系统测试	[10]-[15] 北京理工大学	[15] 横向项目	2020/12-2021/11	5	结题	5	1

名 称	颁奖部门或成果应用部门	获奖等级或成果应用效益	时 间	本人排名
无				

备 注	无			
申报符合的教学条件	重文理人[2019]64号附件1 “教学科研型”教学条件（一），（二）1.4.6	符合的科研业绩条件： 重文理人[2019]64号附件1“教学科研型”科研业绩条件 1.2.3.4.7.		

二级学院 公示时间	2022 年 2022 年	月 月	日至 日	二级学院 推荐意见	单位签章：					
教务处核 评教结论	教务处核 核教学事故情况	人事处 审核意见	学生处核 核辅导员意见	学校复 审公示时 间	2022 年 月 日至 2022 年 月 日					
科研处核 意见	教务处核 意见	学生处核 核辅导员意见	学校复 审公示时 间	2022 年 月 日至 2022 年 月 日						